

# PLANNING DES FORMATIONS 2010



| S | JANVIER |      |      |    |    | S | FÉVRIER |    |             |    |    | S  | MARS |    |     |    |    |    |
|---|---------|------|------|----|----|---|---------|----|-------------|----|----|----|------|----|-----|----|----|----|
|   | L       | M    | M    | J  | V  |   | L       | M  | M           | J  | V  |    | L    | M  | M   | J  | V  |    |
|   |         |      |      |    | 1  | 5 | 1       | 2  | 3           | 4  | 5  | 9  |      |    |     |    |    |    |
| 1 | 4       | 5    | 6    | 7  | 8  | 6 | 8       | 9  | 10          | 11 | 12 | 10 | 8    | 9  | 10  | 11 | 12 |    |
| 2 | 11      | 12   | 13   | 14 | 15 | 7 | 15      | 16 | 17          | 18 | 19 | 11 | 15   | 16 | 17  | 18 | 19 |    |
| 3 | 18      | 19   | BG1  | 21 | 22 | 8 | 22      | 23 | SimulationX | 24 | 25 | 26 | 12   | 22 | EC1 | 24 | 25 | 26 |
| 4 | 25      | MAT1 | MAT2 | 28 | 29 |   |         |    |             |    |    |    |      |    |     |    |    |    |

| S  | AVRIL |      |      |    |    | S  | MAI |        |    |    |    | S  | JUIN |       |      |    |    |
|----|-------|------|------|----|----|----|-----|--------|----|----|----|----|------|-------|------|----|----|
|    | L     | M    | M    | J  | V  |    | L   | M      | M  | J  | V  |    | L    | M     | M    | J  | V  |
| 13 | 29    | 30   | 31   | 1  | 2  | 18 | 3   | PHISIM | 5  | 6  | 7  | 22 | 31   | STATE | 2    | 3  | 4  |
| 14 | 5     | MAT1 | MAT2 | 8  | 9  | 19 | 10  | 11     | 12 | 13 | 14 | 23 | 7    | 8     | 9    | 10 | 11 |
| 15 | 12    | 13   | SIM  | 15 | 16 | 20 | 17  | CCS1   | 19 | 20 | 21 | 24 | 14   | HC2   | 16   | 17 | 18 |
| 16 | 19    | 20   | HC1  | 22 | 23 | 21 | 24  | EC2    | 26 | 27 | 28 | 25 | 21   | 22    | 23   | 24 | 25 |
| 17 | 26    | 27   | 28   | 29 | 30 |    |     |        |    |    |    | 26 | 28   | MAT1  | MAT2 | 1  | 2  |

| S  | JUILLET |    |     |    |    | S  | AOÛT |    |    |    |    | S  | SEPTEMBRE |      |      |    |    |
|----|---------|----|-----|----|----|----|------|----|----|----|----|----|-----------|------|------|----|----|
|    | L       | M  | M   | J  | V  |    | L    | M  | M  | J  | V  |    | L         | M    | M    | J  | V  |
| 27 | 5       | 6  | SIM | 8  | 9  | 31 | 2    | 3  | 4  | 5  | 6  | 35 |           |      | DLA1 | 2  | 3  |
| 28 | 12      | 13 | 14  | 15 | 16 | 32 | 9    | 10 | 11 | 12 | 13 | 36 | 6         | 7    | EC1  | 9  | 10 |
| 29 | 19      | 20 | 21  | 22 | 23 | 33 | 16   | 17 | 18 | 19 | 20 | 37 | 13        | MAT1 | MAT2 | 16 | 17 |
| 30 | 26      | 27 | 28  | 29 | 30 | 34 | 23   | 24 | 25 | 26 | 27 | 38 | 20        | 21   | SIM  | 23 | 24 |
|    |         |    |     |    |    |    |      |    |    |    |    | 39 | 27        | 28   | 29   | 30 |    |

| S  | OCTOBRE |    |       |      |    | S  | NOVEMBRE |    |     |     |    | S  | DÉCEMBRE |             |    |    |    |    |
|----|---------|----|-------|------|----|----|----------|----|-----|-----|----|----|----------|-------------|----|----|----|----|
|    | L       | M  | M     | J    | V  |    | L        | M  | M   | J   | V  |    | L        | M           | M  | J  | V  |    |
| 40 | 4       | 5  | 6     | 7    | 8  | 44 | 1        | 2  | 3   | SIM | 5  | 48 | 29       | EC2         | 1  | 2  | 3  |    |
| 41 | PHISIM  | 13 | PATR1 | 15   |    | 45 | 8        | 9  | 10  | 11  | 12 | 49 | 6        | BG1         | 7  | 8  | 9  | 10 |
| 42 | 18      | 19 | 20    | 21   | 22 | 46 | 15       | 16 | HC2 | 18  | 19 | 50 | 13       | STATE       | 15 | 16 | 17 |    |
| 43 | 25      | 26 | MAT1  | MAT2 | 29 | 47 |          |    |     |     |    | 51 | 20       | SimulationX | 22 | 23 | 24 |    |
|    |         |    |       |      |    |    |          |    |     |     |    |    |          |             |    |    |    |    |

|                      | TYPE DE STAGE | CODE  | DESCRIPTIF   |
|----------------------|---------------|---|--|
|                      |               |   |  |
| Formations Standards | Commande      | CCS1  | Contrôle / Commande des systèmes                                   |
|                      | Méthode       | BG1   | Modélisation dynamique par la méthode des BONG GRAPH               |
|                      | Modélisation  | DLA1  | Analyse des systèmes dynamiques linéaires                          |
|                      | Logiciels     | MAT1  | MATLAB et systèmes - Initiation                                    |
|                      |               | MAT2  | MATLAB et systèmes - Avancé  |
|                      |               | SIM   | Formation au logiciel SIMULINK et systèmes                         |
|                      |               | STATE   | Formation au logiciel STATEFLOW (3jours)                           |
|                      |               | SimulationX   | Formation au logiciel ITI / SimulationX - Application Mécatronique |
|                      | Hydraulique   | PHISIM  | PHISIM - Logiciel métier PhiSim                                    |
|                      |               | HC1   | Comportements statiques et dynamiques des composants hydrauliques  |
| Electrique           | HC2           | Asservissement des systèmes hydrauliques  |  |
|                      | EC1           | Technologie et Utilisation des Moteurs Électriques Rotatifs   |  |
| Temps réel           | EC2           | Contrôle / Commande des actionneurs électriques   |  |
|                      | PATR1         | Liaison entre développement logiciel temps réel et prototypage rapide   |  |
| Commande             | MPC1          | Théorie et application de la commande prédictive fonctionnelle  |  |
|                      | MPC2          | Initiation et pratique de la Commande Prédictive Multivariable  |  |
| Ingénierie Système   | MIS           | Démarche système et ingénierie système orientée modèle  |  |
|                      | MSNL1         | Modélisation des systèmes non linéaires   |  |
| Essais               | SE1           | Spécification d'essais et identification des systèmes non linéaires   |  |
|                      | Méthode       | BG2   | BG - Pratique : Applications Mécatroniques                         |
| BG3                  |               | BG - Pratique : Applications Énergétiques   |  |
| Moteur               | MOT           | MOTEUR - Modélisation des moteurs thermiques  |  |
|                      | CLIM          | Conception, Modélisation et Validation d'un système de conditionnement d'air et de son contrôle commande  |  |
| Mécatronique         | Mécatronique  | Conception des systèmes mécaniques asservis   |  |
| Autres               | INTRA         | Tous domaines (mécatronique, thermique, régulation, HIL, machines thermiques...) Formation spécifiques (programmes définis par le client) ou adaptation de stage avec des études de cas issues des métiers de nos clients |  |
|                      | PCR/HIECON    | PCR / HIECON (commande prédictive)  |  |

Nous consulter pour ces Formations

Chaque journée de stage se déroule de 9 heures à 17h30.  
 Nos formations ont lieu dans nos agences sur la région parisienne ou sur site client (stage intra).  
 De nouvelles sessions sont régulièrement reprogrammées tout au long de l'année.  
 Contactez nous !

Hassane EL BAAMRANI: Responsable Formation  
 SHERPA Engineering - 12, Avenue de Verdun 92 250  
 La Garenne-Colombes Cedex  
 Tel: 01 47 82 08 23 - Fax : 01 47 82 00 96  
 Email: formation@sherpa-eng.com

SHERPA ENGINEERING  
 12, Avenue de Verdun 92 250 La Garenne-Colombes Cedex - FRANCE  
 Tél. (33) 1.47.82.08.23 - Fax (33) 1.47.82.00.96 -  
 Web: www.sherpa-eng.com  
 SA au capital de 412.400 € - APE : 7112B - SIRET : 413367 228 00033

Prestations d'Etude et de Formation en Ingénierie Système  
 QUAL/2002/19292